

smart-house

Modulo di controllo per tapparelle motorizzate CC

Modello SH2RODC224

CARLO GAVAZZI



- Controllo salita/discesa per tapparelle motorizzate CC
- Alimentazione CC
- Carico relè 5A
- Custodia 2 DIN
- Indicazione LED per alimentazione, bus dupline, motore per la salita e la discesa
- Collegamento verso altri moduli da pannello tramite bus locale

Descrizione prodotto

SH2RODC224 è un modulo di uscita relè 2-DIN per controllare in modo indipendente i motori per tapparelle in corrente continua. E' stato progettato per essere gestito dal controllore del sistema smart-house. Il motore per tapparelle viene azionato da due relè in serie:

uno per commutare il motore acceso/spento e l'altro per controllare la direzione di salita/discesa. Questi due relè vengono controllati in modo da rispettare la temporizzazione del motore prima di ogni inversione della direzione dello stesso.

Come ordinare

SH 2 RO DC 2 24

smart-house _____
 Scatola 2-DIN _____
 Funzione tapparelle _____
 Motore CC _____
 Numero di uscite _____
 Alimentazione _____

Selezione del modello

Scatola	Montaggio	Carico relè	Uscita relè	Alimentazione: da 15 a 30 VCC
2 DIN	Guida DIN	5A	2 relè SPST + 2 SPDT	SH2RODC224

Caratteristiche di Uscita

Uscita relè	2 relè SPST (R1, R2) + 2 relè SPDT (R3-R4)
Carico resistivo	DC 13 5 A/24 VCA
Vita meccanica	≥ 10 x 10 ⁶ operazioni
Vita elettrica	≥ 1 x 10 ⁵ operazioni
Frequenza operativa	≤ 360 operazioni/h
Collegamenti	M+ (M1), M- (M1) uscita per motore 1, (-), (+) tensione di alimentazione motore, M+ (M2), M- (M2) uscita per motore 2

Caratteristiche di Ingresso

Tastiera	Per commutazione locale ON/OFF
----------	--------------------------------

Caratteristiche di Alimentazione

Alimentazione	Cat. sovratensione II (IEC 60664-1, par. 4.3.3.2)
Tensione nominale di impiego	24 VCC
Campo tensione operativa	da 15 a 30 VCC (ripple incluso)
Tensione nominale d'impulso	500 V (1.2/50µs) (IEC 60664-1, tab. F.1)
Potenza nominale operativa	3 W
Protezione da inversione di polarità	Si
Collegamento	2xA1 (+) e 2xA2 (-) (2 paia di terminali collegati internamente - Max. 3A)
Ritardo all'accensione	4 s tipico
Ritardo allo spegnimento	≤ 1 s

Caratteristiche Dupline

Tensione	8.2 V
Massima tensione Dupline	10 V
Minima tensione Dupline	4.5 V
Massima corrente Dupline	2 mA

Il bus Dupline si trova nel bus interno: i moduli possono essere collegati affiancandoli senza dover cablare il bus Dupline. Vedere "schema di collegamento".

Caratteristiche Generali

Categoria d'installazione	Cat. II	Collegamento	
Rigidità dielettrica Alimentazione - Dupline	500V (1.2/50 µS) (IEC60664-1, TAB. F. 1)	Terminale	12 a vite
Dupline - uscita	4 KV AC per 1 min.	Sezione trasversale del cavo	max. 1.5 mm ²
Alimentazione - uscita	impulso 6 KV 1.2/50 s (IEC60664-1, TAB. A. 1)	Coppia di serraggio	0.4 Nm / 0.8 Nm
Assegnazione degli Indirizzi/ Programmazione dei Canali	Automatico: il controllore riconosce il modulo mediante il SIN (Codice Identificativo Specifico) che deve essere inserito nel software SH tool.	Scatola	
Modalità in caso di guasto	In caso di interruzione del collegamento dupline, i canali di uscita verranno spenti.	Dimensioni	2 moduli DIN
Connettore di programmazione	Connettore maschio	Materiale	Noryl
Ambiente		Peso	150 g
Grado di protezione		Approvazioni	cULus, secondo UL60950
Frontale	IP 50	Marchatura CE	Sì
Terminale a vite	IP 20	EMC	
Grado di inquinamento	2 (IEC 60664-1, par. 4.6.2)	Immunità	EN 61000-6-2
Temp. di funzionamento	da -20° a +50°C	- Scarica elettrostatica	EN 61000-4-2
Temp. di immagazzinaggio	da -50° a +85°C	- Radiofrequenze irradiate	EN 61000-4-3
Umidità (senza condensa)	da 20 a 80% UR	- Immunità ai disturbi	EN 61000-4-4
Indicatori a LED		- Immunità ai transistori	EN 61000-4-5
LED di accensione	1 verde	- Radio frequenza condotta	EN 61000-4-6
LED Dupline	1 giallo	- Frequenza campi magnetici	EN 61000-4-8
Stato del motore	4 rossi	- Buchi di tensione, variazioni, interruzioni	EN 61000-4-11
		Emissioni	EN 61000-6-3
		- Emissioni condotte e radiate	CISPR 22 (EN55022), cl. B
		- Emissioni condotte	CISPR 16-2-1 (EN55016-2-1)
		- Emissioni radiate	CISPR 16-2-3 (EN55016-2-3)

Modalità di funzionamento

Pulsante

Il pulsante viene usato per la commutazione locale ON/OFF delle uscite senza la necessità di collegare il bus per le prove.

Il comando emesso tramite pulsante verrà riconosciuto solo se il pulsante viene mantenuto premuto per più di 1 secondo: le due uscite resteranno attivate per tutto il tempo in cui il pulsante viene tenuto premuto. Una volta che il pulsante viene rilasciato, anche le uscite saranno disattivate. Ogni volta che si preme il pulsante, cambia la direzione del motore, sempre rispettando il ritardo di inversione. Questo modulo è pilotato

dal controllore SH2WEB24 per azionare avvolgibili, tende da sole e tapparelle. Riceve il comando SU e GIU' dal SH2WEB24 e quindi attiva l'uscita relativa. Le due uscite sono azionate indipendentemente e possono essere gestite da diverse funzioni delle tapparelle. L'uscita UP/DOWN rimane attiva per un tempo noto come "running time" (tempo di corsa) oppure al ricevimento di un altro comando UP/DOWN. Prima di invertire il movimento, l'uscita rimane disattivata per un tempo chiamato "reverse delay" (ritardo all'inversione). I tempi di ritardo all'inverso-

ne vengono inviati al SH2RODC224 dal SH2WEB24 e possono essere diversi per ogni uscita.

Il tempo di corsa viene gestito dal controllore.

Se viene abilitata la funzione di inclinazione, SH2RODC224 sarà in grado di gestire il comando relativo ricevuto da SH2WEB24. Il comando di inclinazione può essere di due tipi: inclinazione verso l'alto (UP) e verso il basso (DOWN). Una volta ricevuto questo comando, SH2RODC224 attiverà l'uscita UP o DOWN per il tempo di inclinazione continuando a rispettare il tempo di ritardo all'inversione.

Codifica/indirizzamento

Non sarà necessario alcun indirizzamento giacché il modulo è dotato di un codice identificativo specifico (SIN): l'utente dovrà solo inserire il codice SIN nel SH tool al momento di creare la configurazione di sistema.

Indicatore a LED

LED rosso: 4 LED motorizzati.

1↓ LED (rosso): Motore1 in discesa: ON se il comando motore in discesa è attivo.

1↑ LED (rosso): Motore1 in salita: ON se il comando motore1 in salita è attivo.

2↓ LED (rosso): Motore2 in

discesa: ON se il comando del motore 2 in discesa è attivo.

2↑ LED (rosso): Motore2 in salita: ON se il comando del motore 2 in salita è attivo.

Durante il tempo di inversione, il LED rosso lampeggia. Localmente, il tempo di

inversione è di 5 s.

LED verde: Stato di alimentazione.

ON: alimentazione presente
OFF: alimentazione assente.

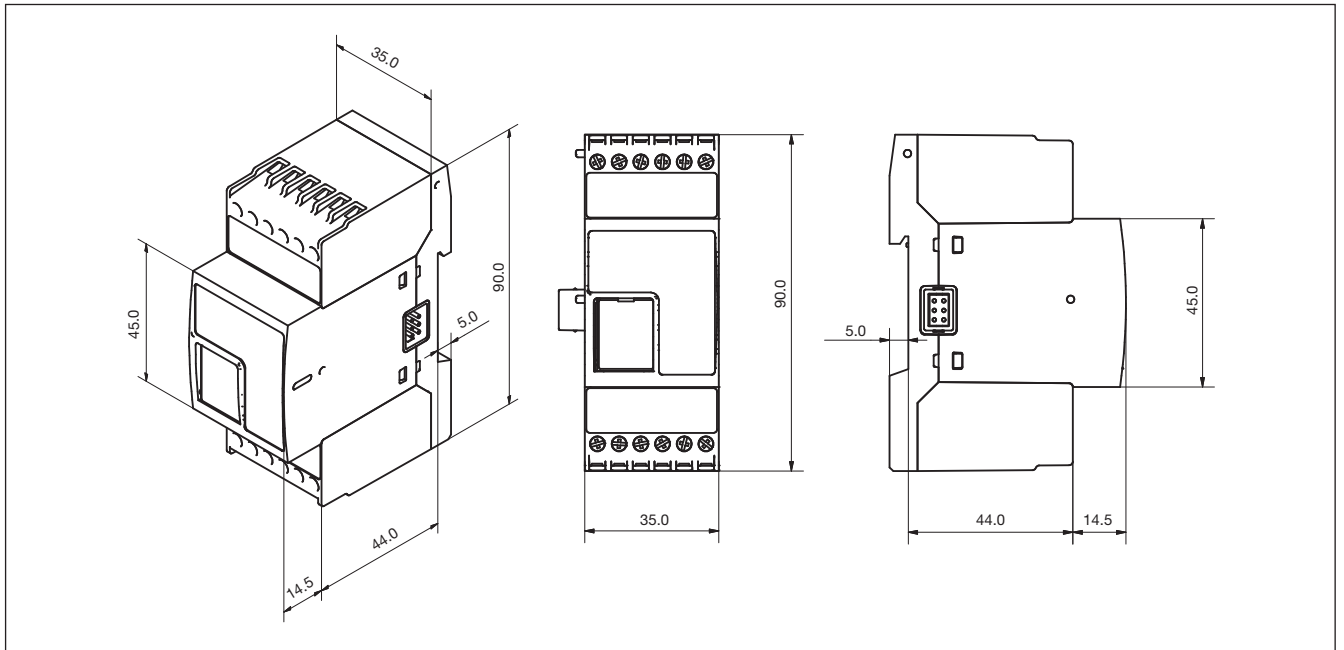
LED giallo: se il bus dupline funziona correttamente, è

sempre ON.

Lampeggia, in presenza di un guasto al bus.

E' spento, se il bus è disattivato oppure non è connesso.

Dimensioni



Schemi di collegamento

